

ALGÈBRE LINÉAIRE

TEST 1 - Février 2016 - 1h 30 min

CALCULATRICES INTERDITES  
LES PORTABLES DOIVENT ÊTRE DÉBRANCHÉS ET RANGÉS.

**Exercice 1 - 4 points**

Résoudre en fonction des valeurs du paramètre réel  $m$  le système suivant :

$$\begin{cases} x + y - z = 2 \\ x + my + z = 0 \\ mx + y = 1 \end{cases}$$

**Exercice 2 - 3 points**

Résoudre le système suivant :

$$\begin{cases} 2x - 3y + z = 1 \\ x + t = 3 \\ -z + t = 4 \\ x + y + z + t = 0 \end{cases}$$

**Exercice 3 - 6 points**

1. Soient  $A \in \mathcal{M}_{(n,p)}(\mathbb{R})$  et  $B \in \mathcal{M}_{(m,q)}(\mathbb{R})$ . A quelle condition nécessaire et suffisante le produit  $AB$  est-il défini ?

Soit  $A \in \mathcal{M}_{(n,p)}(\mathbb{R})$ , quel est le format de  ${}^tA$  ?

2. Répondre par VRAI ou FAUX à chacune des affirmations suivantes : si la réponse est vraie on demande une justification, et si la réponse est fausse on demande un contre-exemple explicite.

Soient  $A \in \mathcal{M}_{(n,p)}(\mathbb{R})$  et  $B \in \mathcal{M}_{(m,q)}(\mathbb{R})$ .

- (a) Si le produit  $AB$  est défini, alors le produit  $BA$  est également défini.
- (b) Si la somme  $A + B$  est définie, alors le produit  $AB$  est défini.
- (c) Si le produit  $AB$  est défini, alors le produit  ${}^tB {}^tA$  est défini.
- (d) Si la somme  $A + B$  est définie, alors le produit  $A {}^tB$  est défini.
- (e) Si les produits  $AB$  et  $BA$  sont définis, alors la somme  $A + {}^tB$  est définie.
- (f) Si le produit  $AB$  est défini, alors la somme  ${}^tAA + B {}^tB$  est définie.

### Exercice 4 - 3 points

On considère la matrice  $P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$

1. Calculer le déterminant de  $P$ . En déduire que  $P$  est inversible, puis calculer son inverse par la méthode de votre choix.
2. Soit  $A = \begin{pmatrix} 4 & 2 & -3 \\ 1 & 3 & -1 \\ 2 & 2 & -1 \end{pmatrix}$ . Calculer  $P^{-1}AP$ .

### Exercice 5 - 4 points

Calculer les déterminants suivants : vous devrez prendre soin de détailler chacune de vos étapes de calculs.

$$\Delta_1 = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & a \\ 1 & 1 & 0 & 0 & b \\ 0 & 1 & 1 & 0 & c \\ 0 & 0 & 1 & 1 & d \\ 0 & 0 & 0 & 1 & e \end{vmatrix} \quad \Delta_2 = \begin{vmatrix} x & 1 & 1 & 1 \\ 1 & x & 1 & 1 \\ 1 & 1 & x & 1 \\ 1 & 1 & 1 & x \end{vmatrix} \quad \Delta_3 = \begin{vmatrix} a & b & 0 & 0 & 0 \\ 0 & a & b & 0 & 0 \\ 0 & 0 & a & b & 0 \\ 0 & 0 & 0 & a & b \\ b & 0 & 0 & 0 & a \end{vmatrix}$$

ALGÈBRE LINÉAIRE

TEST 1 - Février 2016 - Corrigé

Exercice 1 - 4 points

$$(1 \text{ point}) (\mathcal{S}) \begin{cases} x + y - z = 2 \\ x + my + z = 0 \\ mx + y = 1 \end{cases}$$

$$(\mathcal{S}) \iff \begin{cases} x + y - z = 2 \\ (m-1)y + 2z = -2 & (L_2 \leftarrow L_2 - L_1) \\ (1-m)y + mz = 1 - 2m & (L_3 \leftarrow L_3 - mL_1) \end{cases}$$

$$(\mathcal{S}) \iff \begin{cases} x + y - z = 2 \\ (m-1)y + 2z = -2 \\ (m+2)z = -1 - 2m & (L_3 \leftarrow L_3 + L_2) \end{cases}$$

• (0,5 point) Si  $m = -2$ , la dernière ligne du système devient  $0z = 3$  : donc le système n'a pas de solution

• (1 point) Si  $m \neq -2$ , la dernière ligne donne  $z = \frac{-1 - 2m}{m + 2}$

$$\text{et } (\mathcal{S}) \iff \begin{cases} x + y - z = 2 \\ (m-1)y = -2 + \frac{2 + 4m}{m + 2} \\ z = \frac{-1 - 2m}{m + 2} \end{cases}$$

• (0,5 point) Si  $m = 1$ , le système devient :

$$\mathcal{S} \iff \begin{cases} x + y - z = 2 \\ 0y = 0 \\ z = -1 \end{cases} \iff \begin{cases} x = 1 - y \\ y \in \mathbb{R} \\ z = -1 \end{cases}$$

• (1 point) Si  $m \neq 1$  et  $m \neq -2$  :

$$\mathcal{S} \iff \begin{cases} x + y - z = 2 \\ (m-1)y = \frac{2m-2}{m+2} \\ z = \frac{-1-2m}{m+2} \end{cases} \iff \begin{cases} x = \frac{1}{m+2} \\ y = \frac{2}{m+2} \\ z = \frac{-1-2m}{m+2} \end{cases}$$

### Exercice 2 - 3 points

$$\begin{cases} 2x - 3y + z = 1 \\ x + t = 3 \\ -z + t = 4 \\ x + y + z + t = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} x + t = 3 & (L_1 \leftrightarrow L_2) \\ -3y + z - 2t = -5 & (L_2 \leftarrow L_1 - 2L_2) \\ -z + t = 4 \\ y + z = -3 & (L_4 \leftarrow L_4 - L_2) \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} x + t = 3 \\ y + z = -3 & (L_2 \leftrightarrow L_4) \\ -z + t = 4 \\ 4z - 2t = -14 & (L_4 \leftarrow L_2 + 3L_4) \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} x + t = 3 \\ y + z = -3 \\ -z + t = 4 \\ 2t = 2 & (L_4 \leftarrow L_4 + 4L_3) \end{cases}$$

D'où  $\mathcal{S} = \{ (2; 0; -3; 1) \}$

### Exercice 3 - 6 points

1. **(1 point)** Soient  $A \in \mathcal{M}_{(n,p)}(\mathbb{R})$  et  $B \in \mathcal{M}_{(m,q)}(\mathbb{R})$ . Le produit  $AB$  est défini si et seulement si  $p = m$   
 Soit  $A \in \mathcal{M}_{(n,p)}(\mathbb{R})$ , alors  ${}^tA \in \mathcal{M}_{(p,n)}(\mathbb{R})$
2. VRAI ou FAUX . Soient  $A \in \mathcal{M}_{(n,p)}(\mathbb{R})$  et  $B \in \mathcal{M}_{(m,q)}(\mathbb{R})$ .
  - (a) **(0,5 point)** Si le produit  $AB$  est défini, alors le produit  $BA$  est également défini. FAUX :  
 Prendre  $A \in \mathcal{M}_{(1,2)}(\mathbb{R})$  et  $B \in \mathcal{M}_{(2,3)}(\mathbb{R})$ . Alors  $AB$  est défini mais pas  $BA$ .
  - (b) **(0,5 point)** Si la somme  $A + B$  est définie, alors le produit  $AB$  est défini. FAUX  
 Prendre  $A$  et  $B$  dans  $\mathcal{M}_{(1,3)}(\mathbb{R})$ , alors  $A + B$  est définie, mais pas le produit  $AB$ .
  - (c) **(1 point)** Si le produit  $AB$  est défini, alors le produit  ${}^tB {}^tA$  est défini. VRAI  
 Si  $AB$  est défini, alors  $m = p$  d'après la question 1. Donc  ${}^tB \in \mathcal{M}_{(q,p)}(\mathbb{R})$  et  ${}^tA \in \mathcal{M}_{(p,n)}(\mathbb{R})$ , alors le produit  ${}^tB {}^tA$  est bien défini.
  - (d) **(1 point)** Si la somme  $A + B$  est définie, alors le produit  $A {}^tB$  est défini. VRAI  
 Si la somme  $A + B$  est définie, cela signifie que  $A$  et  $B$  sont de même format  $(n, p)$ . Alors  $A \in \mathcal{M}_{(n,p)}(\mathbb{R})$  et  ${}^tB \in \mathcal{M}_{(p,n)}(\mathbb{R})$ , et le produit  $A {}^tB$  est défini.
  - (e) **(1 point)** Si les produits  $AB$  et  $BA$  sont définis, alors la somme  $A + {}^tB$  est définie. VRAI  
 Si les produits  $AB$  et  $BA$  sont définis, alors  $m = p$  et  $q = n$ , et donc  $B \in \mathcal{M}_{(p,n)}(\mathbb{R})$  et  ${}^tB \in \mathcal{M}_{(n,p)}(\mathbb{R})$ , et donc la somme  $A + {}^tB$  est définie.
  - (f) **(1 point)** Si le produit  $AB$  est défini, alors la somme  ${}^tAA + B {}^tB$  est définie. VRAI  
 Si  $A \in \mathcal{M}_{(n,p)}(\mathbb{R})$ , alors  ${}^tA \in \mathcal{M}_{(p,n)}(\mathbb{R})$  et le produit  ${}^tAA$  est défini et  ${}^tAA \in \mathcal{M}_p(\mathbb{R})$   
 Si le produit  $AB$  est défini alors  $B \in \mathcal{M}_{(p,q)}(\mathbb{R})$ , alors  ${}^tB \in \mathcal{M}_{(q,p)}(\mathbb{R})$  et le produit  $B {}^tB$  est défini et  $B {}^tB \in \mathcal{M}_p(\mathbb{R})$ .  
 Ainsi la somme  ${}^tAA + B {}^tB$  est définie.

### Exercice 4 - 3 points

1. (1,5 point)  $P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$   $\det P = -1$  donc  $P$  est inversible.

$$P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & -1 & 2 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

2. (1,5 point) Soit  $A = \begin{pmatrix} 4 & 2 & -3 \\ 1 & 3 & -1 \\ 2 & 2 & -1 \end{pmatrix}$ .  $P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$

### Exercice 5 - 4 points

(2 points)  $\Delta_1 = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & a \\ 1 & 1 & 0 & 0 & b \\ 0 & 1 & 1 & 0 & c \\ 0 & 0 & 1 & 1 & d \\ 0 & 0 & 0 & 1 & e \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & a \\ 0 & 1 & 0 & 0 & b-a \\ 0 & 1 & 1 & 0 & c \\ 0 & 0 & 1 & 1 & d \\ 0 & 0 & 0 & 1 & e \end{vmatrix} \quad (L_2 \leftarrow L_2 - L_1)$

$$= \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & b-a \\ 1 & 1 & 0 & c \\ 0 & 1 & 1 & d \\ 0 & 0 & 1 & e \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & b-a \\ 0 & 1 & 0 & c-b+a \\ 0 & 1 & 1 & d \\ 0 & 0 & 1 & e \end{vmatrix} \quad (L_2 \leftarrow L_2 - L_1)$$

$$= \begin{vmatrix} 1 & 0 & c-b+a \\ 1 & 1 & d \\ 0 & 1 & e \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & c-b+a \\ 0 & 1 & d-c+b-a \\ 0 & 1 & e \end{vmatrix} = e - d + c - b + a$$

(1 point)  $\Delta_2 = \begin{vmatrix} x & 1 & 1 & 1 \\ 1 & x & 1 & 1 \\ 1 & 1 & x & 1 \\ 1 & 1 & 1 & x \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x+3 & 1 & 1 & 1 \\ x+3 & x & 1 & 1 \\ x+3 & 1 & x & 1 \\ x+3 & 1 & 1 & x \end{vmatrix} \quad (C_1 \leftarrow C_1 + C_2 + C_3 + C_4)$

$$= (x+3) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & x & 1 & 1 \\ 1 & 1 & x & 1 \\ 1 & 1 & 1 & x \end{vmatrix} = (x+3) \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & x-1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & x-1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & x-1 \end{vmatrix} \begin{matrix} (C_2 \leftarrow C_2 - C_1) \\ (C_3 \leftarrow C_3 - C_1) \\ (C_4 \leftarrow C_4 - C_1) \end{matrix}$$

$$= (x+3)(x-1)^3$$

(1 point)  $\Delta_3 = \begin{vmatrix} a & b & 0 & 0 & 0 \\ 0 & a & b & 0 & 0 \\ 0 & 0 & a & b & 0 \\ 0 & 0 & 0 & a & b \\ b & 0 & 0 & 0 & a \end{vmatrix} = a \begin{vmatrix} a & b & 0 & 0 \\ 0 & a & b & 0 \\ 0 & 0 & a & b \\ 0 & 0 & 0 & a \end{vmatrix} - b \begin{vmatrix} 0 & b & 0 & 0 \\ 0 & a & b & 0 \\ 0 & 0 & a & b \\ b & 0 & 0 & a \end{vmatrix} = a^5 + b^2 \begin{vmatrix} b & 0 & 0 \\ a & b & 0 \\ 0 & a & b \end{vmatrix} =$

$$a^5 + b^5$$